

MECCANICA RAZIONALE - 13.06.2019

COGNOME E NOME

C. D. L.: ANNO DI CORSO:

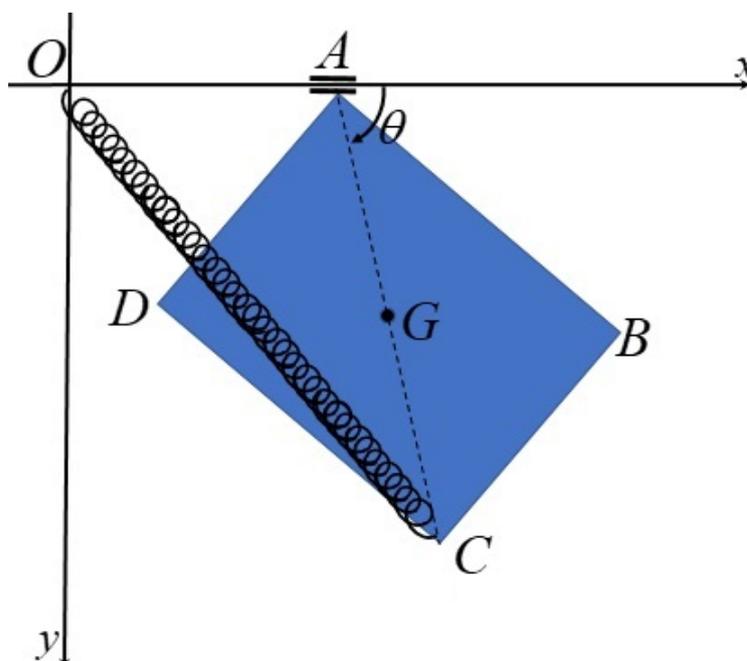
MATRICOLA FIRMA

ISTRUZIONI

1. COMPILARE la parte precedente queste istruzioni; in particolare, **scrivere cognome e nome (in stampatello) e firmare.**
2. SCRIVERE, in modo incontrovertibile, la risposta nello spazio lasciato **dopo** ogni quesito; in caso di correzione, barrare la risposta errata e scrivere accanto la nuova risposta.
3. I PUNTEGGI attribuiti per la risposta esatta sono indicati alla fine di ogni quesito.
4. PROIBITO usare libri, quaderni, telefoni cellulari.
5. CONSEGNARE **questo foglio e tutti i fogli di protocollo.**
6. TEMPO a disposizione: 120 min.

| Quesito | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | TOT |
|---------|---|---|---|---|---|---|---|---|---|-----|
| Punti | | | | | | | | | | |

Nel piano verticale Oxy si consideri una lamina rettangolare omogenea $ABCD$, di massa m e lati $|AB| = 8\ell$ ed $|AD| = 6\ell$, avente il vertice A scorrevole senza attrito lungo l'asse delle x . Una molla ideale di lunghezza a riposo nulla e costante elastica $k = \frac{mg}{40\ell}$, collega il vertice C opposto ad A con l'origine O del sistema di riferimento. Dati i parametri lagrangiani l'ascissa s del vertice A e l'angolo $\theta = \widehat{CAx^+}$ che la diagonale AC forma con la direzione positiva dell'asse delle x , determinare



1. Determinare le coordinate dei punti A , G e C (G è il baricentro della lamina) e l'espressione delle forze attive in funzione dei parametri lagrangiani. [PUNTI 2]

$$A - O = (s, 0); G - O = (s + 5\ell \cos(\theta), 5\ell \sin(\theta)); C - O = (s + 10\ell \cos(\theta), 10\ell \sin(\theta)); \\ \vec{F}_k = -k(s + 10\ell \cos(\theta), 10\ell \sin(\theta)); \vec{F}_G = (0, mg).$$

2. Determinare la funzione potenziale U di tutte le forze attive agenti sul sistema. [PUNTI 4]

$$U = 5mgl \sin(\theta) - \frac{k}{2} (s^2 + 20\ell s \cos(\theta)) + cost.$$

3. Determinare le configurazioni di equilibrio del sistema. [PUNTI 4]

$$(s_1, \theta_1) = (0, \frac{\pi}{2}); (s_2, \theta_2) = (0, \frac{3\pi}{2}).$$

4. Determinare la reazione vincolare esterna nelle configurazioni di equilibrio. [PUNTI 4]

$$\vec{\phi}_A = (0, -\frac{3}{4}mg) \text{ per } (s, \theta) = (s_1, \theta_1); \vec{\phi}_A = (0, -\frac{5}{4}mg) \text{ per } (s, \theta) = (s_2, \theta_2).$$

5. Scrivere l'energia cinetica del sistema. [PUNTI 4]

$$T = \frac{m}{2} \left(\dot{s}^2 + \frac{100}{3} \ell^2 \dot{\theta}^2 - 10\ell \dot{s} \dot{\theta} \sin(\theta) \right)$$

6. Calcolare il momento della quantità di moto del sistema rispetto al polo O . [PUNTI 4]

$$\vec{K}_O = m \left(\frac{100}{3} \ell^2 \dot{\theta} + 5\ell s \dot{\theta} \cos(\theta) - 5\ell \dot{s} \sin(\theta) \right) \hat{i}_3$$

7. Determinare la quantità di moto del sistema. [PUNTI 4]

$$\vec{Q} = m \left(\dot{s} - 5\ell \dot{\theta} \sin(\theta), 5\ell \dot{\theta} \cos(\theta) \right)$$

8. Determinare un integrale primo del moto. [PUNTI 2]

$$E = T - U = \frac{m}{2} \left(\dot{s}^2 + \frac{100}{3} \ell^2 \dot{\theta}^2 - 10\ell \dot{s} \dot{\theta} \sin(\theta) \right) - 5mgl \sin(\theta) + \frac{k}{2} (s^2 + 20\ell s \cos(\theta))$$

9. Scrivere la funzione lagrangiana e trovare l'equazione differenziale del moto. [PUNTI 4]

$$\begin{aligned}\mathcal{L} &= T + U, \\ \frac{100}{3}\ell\ddot{\theta} - 5\ddot{s}\sin(\theta) &= 5g\cos(\theta) + g\frac{s}{4\ell}\sin(\theta), \\ \ddot{s} - 5\ell\ddot{\theta}\sin(\theta) - 5\ell\dot{\theta}^2\cos(\theta) &= -\frac{g}{40\ell}s - \frac{g}{4}\cos(\theta).\end{aligned}$$